
ANEXO I I

Acta de asignación de tutor individual para el módulo profesional de Proyecto

Siendo las 10:30 horas del día **29 de Marzo de 2021** se reúne en el Centro I.E.S. INVENTOR COSME GARCIA de Logroño, el Equipo educativo del segundo curso del Ciclo Formativo: **Automatización y Robótica Industrial** para la asignación de tutores individuales para el módulo profesional de Proyecto:

| Código y Módulo Profesional: 0969- Proyecto de Automatización y Robótica Industrial | | | | |
|--|--------------------------------------|---|-----------------------------------|----------------------------|
| Apellidos, Nombre del alumno | Ciclo Formativo | Tipo y nombre del Proyecto | Tutor individual | Renuncia a la convocatoria |
| Barrado Illera, Andrés | Automatización y Robótica Industrial | Proyecto de Innovación: Puesto de Taladrado XY en Célula Boch. (Recableado, puesta en marcha con servos de Allen Bradley y documentación con Eplan) | Roberto Blanco Ortiz de Landaluce | |
| Blanco Azpíroz, Jesús | Automatización y Robótica Industrial | Proyecto de Innovación: Maqueta IPC201C. Control de mezclas y temperatura sobre el depósito central | Antonio Extremiana Corral | |
| Echevarría Los Arcos, Miguel | Automatización y Robótica Industrial | Proyecto de Innovación: Celula Boch Puesto 1 (Recableado, puesta en marcha con servos de Allen Bradley y documentación con Eplan) | Roberto Blanco Ortiz de Landaluce | |
| Espinosa Bezares, Daniel | Automatización y Robótica Industrial | Proyecto de Innovación: Integración del robot UR con las maquetas FESTO para la retirada de piezas y posterior colocación en un eje eléctrico de la firma SMC | Roberto Blanco Ortiz de Landaluce | |
| Esteban Aleson, David | Automatización y Robótica Industrial | Proyecto de Innovación: Control por Modbus mediante PLC Allen Bradley de Variador de Frecuencia. | Eugenio Argaiz Ruiz | |

| | | | | |
|-----------------------------|--------------------------------------|--|-----------------------------------|--|
| | | Integración con Factory I/O | | |
| Gómez Hernández, Guillermo | Automatización y Robótica Industrial | Proyecto de Innovación: Control por Profinet mediante un PLC Siemens 1215 de un servo S210. Integración con Factory I/O | Eugenio Argaiz Ruiz | |
| Izquierdo Crespo, Jorge | Automatización y Robótica Industrial | Proyecto de Innovación: Control de los tres puestos de la célula de Fabricación de Festo mediante un PLC Maestro y dos PLC como I/O Device | Roberto Blanco Ortiz de Landaluce | |
| Martínez Soldevilla, Javier | Automatización y Robótica Industrial | Proyecto de Innovación. Célula Boch puesto 4. (Recableado, puesta en marcha con servos de Allen Bradley y documentación con Eplan) | Roberto Blanco Ortiz de Landaluce | |
| Prades Tre, Sergio | Automatización y Robótica Industrial | Proyecto de Innovación: Control PID de un motor Brushless en posición y en velocidad. | Antonio Extremiana Corral | |

El Tutor del grupo

Profesor

Profesor

Fdo.: David Ariznavarreta

Sanchez

Fdo.: Eugenio Argaiz Ruiz

Fdo.: Antonio Extremiana Corral

Profesor

Fdo.: Roberto Blanco Ortiz de Landaluce